# 採餌時に鶏が発する鳴き声の解析と合成に関する検討\* ☆照沼卓磨,矢田部浩平,新村毅,福田信二(農工大)

## 1 まえがき

鶏は音声を発することで自分の状況の提示や, 雛の 誘導などを行う. 鶏の雛が発する音声は主に Pleasure call, Distress call, Fear trill の3種に分類される [1]. また, 母鶏が発する音声には Clucking, Food call, Roosting call などが挙げられる [1].

鶏は母子間でこれらの音声を通じてコミュニケー ションをとる.例えば,雛が空腹を感じてDistress call を発すると,母鶏がFood call により採餌を促し,それ を聞いた雛が餌を食べ,快適さを感じてPleasure call を発するという一連の音声コミュニケーションが確認 されている [2].こうした母子間の音声コミュニケー ションは雛の不安を緩和し,ストレスを抑制する効果 があることが分かっている [3].また,母鶏不在下に おいて音声コミュニケーションを擬似的に再現した 場合であっても,雛の発達に良い効果をもたらす [2]. したがって,雛にとって快適な環境を提供するために は,母鶏のFood call が必要だといえる.

本研究では,鶏の雛の成長において重要な役割を果た す Food call に対して短時間フーリエ変換 (STFT) や 変分的モード分解 (VMD: Variational Mode Decomposition)[4] を適用し,その音響的な特徴を調査した. また,解析により得られた知見をもとに Food call を 構成する成分を検討し,合成音声を作成した.

### 2 Food call の音響的解析

まず,STFT により Food call の時間周波数領域に おける特徴を調査する.図-1 に Food call の時間波形 と振幅スペクトログラムを示す.図-1より,Food call は約 50 ms の音声であることが分かる.振幅スペク トログラムを見ると,赤色の鎖線と実線で示した成分 のように,異なる周波数の変動をしている成分が混 在しており,複雑な構造を持っていることが分かる. これは,鶏の声が 2 つに分岐した気管のそれぞれで 作られることと,発声の際にそれぞれの気管が複雑に 相互作用をすることに起因すると考えられる.

次に,詳細な特徴の解析をするために,Food call に VMD を適用して複数の成分に分解する.VMD で は,信号 x(t) を

$$x(t) = \sum_{n=1}^{N} u^{(n)}(t)$$
 (1)



図-1 Food call の波形と振幅スペクトログラム. 音声のサ ンプリング周波数は 44.1 kHz である.



図-2 Food call に含まれる支配的な 6 つの成分.各成分 を青線,その包絡線を赤線で示した.なお,分解数 N は 41 とした.

は時刻であり、各成分  $u^{(n)}(t)$  は、包絡線  $A^{(n)}(t)$  と 位相  $\phi^{(n)}(t)$  を用いて、以下のように表せる.

$$u^{(n)}(t) = A^{(n)}(t)\cos(\phi^{(n)}(t))$$
(2)

結果の解釈を容易にするため,各成分が正弦波的な 成分となるように N の値を調整した.VMD によっ て得られた6つの支配的な成分を図-2の青線に示す. 各成分をそれぞれフーリエ変換したところ,それぞれ 237 Hz,403 Hz,741 Hz,868 Hz,1334 Hz,1545 Hz を主な周波数成分として持つことが分かった.また, 各成分には振幅変調成分がみられ,単純な正弦波では 表されないことが分かった.振幅変調を可視化する ために,図-2の赤線に各成分の包絡線を示す.1つ 目から6つ目の成分にかけて,包絡線の山が徐々に局 所的になっていることが分かる.また,2つ目から6 つ目の成分においては,包絡線自体にも約5.6 ms周 期の振幅変調がみられる.

<sup>\*</sup>Study on analysis and synthesis of sounds from chickens during foraging. By Takuma TERUNUMA, Kohei YATABE, Tsuyoshi SHIMMURA, Shinji FUKUDA (Tokyo University of Agriculture and Technology).



図-3 Food call の支配的な成分の包絡線と合成包絡線の比 較.支配的な成分の包絡線を赤線,合成包絡線を青線で 示した.

# 3 音声合成

Food call の音響的解析により得られた知見に基づ き,Food call の合成音声を作成する.前述の通り, Food call が約 50 ms の音声であることやそれが少数 の成分の和で表されること,Food call の各成分が振 幅変調成分や周波数変調成分を有していることが分 かっている.そこで,合成音声  $\hat{x}(t)$  を各成分の模擬 信号  $\hat{u}^{(n)}(t)$  の和で以下のように表す.

$$\hat{x}(t) = \sum_{n=1}^{N} \hat{u}^{(n)}(t)$$
(3)

$$\hat{u}^{(n)}(t) = \hat{A}^{(n)}(t)\cos\left(\hat{\phi}^{(n)}(t)\right)$$
(4)

ただし, $\hat{N}$ は考慮する成分の数, $\hat{A}^{(n)}(t)$ は包絡線の 変調を考慮した合成包絡線であり、7つのパラメータ  $a_{\rm A}^{(n)}, a_{\rm p}^{(n)}, b_{\rm A}^{(n)}, b_{\rm p}^{(n)}, C_{\rm p}^{(n)}, C_{\rm A}^{(n)}, f_{\rm p}$ を用いて以下の式 で定義する.

$$\hat{A}^{(n)}(t) = \tilde{\beta}(t, a_{\rm A}^{(n)}, b_{\rm A}^{(n)}) \left[ C_{\rm A}^{(n)} + C_{\rm p}^{(n)} \tilde{\beta}(t, a_{\rm p}^{(n)}, b_{\rm p}^{(n)}) \{ \sin(2\pi f_{\rm p} t) + 1 \} \right]$$
(5)

ただし, $\tilde{\beta}(t, a, b)$ は $t \in [0, T]$ における最大値が1と なるように正規化したベータ分布であり,信号長T, 関数形を決めるパラメータa, bおよびa, bに依存す る正規化係数 $C_{a, b}$ を用い以下で表せる.

$$\beta(t, a, b) = C_{a,b} \,\beta(t/T, a, b) \tag{6}$$

また, $\hat{\phi}^{(n)}(t)$ は周波数の変動を考慮した位相で,パ ラメータ $C_{\rm F}^{(n)}$ , $f_{\rm F}$ , $\theta^{(n)}$ を用い以下で定める.

$$\hat{\phi}^{(n)}(t) = 2\pi (f^{(n)}t + C_{\rm F}^{(n)}\sin(2\pi f_{\rm F}t)) + \theta^{(n)} \quad (7)$$

本稿では、 $\hat{N}$ は6とし、信号長Tの値は50 msとした.また、各nにおけるパラメータの値は表-1に示すように定めた.式(5)の大括弧内の第二項で5.6 ms 周期の振幅変調を表現するために $f_p$ は172とした.初期位相 $\theta^{(n)}$ は各nでランダムに設定した.

表-1 合成に用いた各成分の振幅変調パラメータ



図–4 Food call の合成音声の波形と振幅スペクトログラム

以上により得られた合成包絡線を図-3の青線,合 成音声の波形と振幅スペクトログラムを図-4に示す. 図-3より,合成包絡線が,赤線で示した実際の包絡線 の形を模擬できていることが分かる.図-4と図-1の 波形を比較すると,同様の概形を持つことが分かる. 図-4と図-1の振幅スペクトログラムを比較すると, 最も低い周波数成分は周波数の変化が起きないが,そ れ以外の周波数成分では周波数が緩やかに上昇する という特徴を再現できていることが分かる.聴感上 も Food call をおおむね再現できていると感じた.し たがって,Food call を構成する要素として,各成分 の周波数とその変調成分および振幅変調成分が重要 であると考えられる.

#### 4 むすび

本研究では、鶏の Food call に対する音響的解析と、 Food call の合成音声の作成をした.合成に用いる各 成分の周波数とその変調成分および振幅変調成分を 適切に定めることで、Food call をおおむね再現でき た.今後は Clucking や Roosting call についても収録 と解析を進め、母鶏の音声について詳細に調査する.

#### 参考文献

- N. Collias and M. Joos, "The spectrographic analysis of sound signals of the domestic fowl," *Behaviour*, 5, 175–188 (1953).
- [2] T. Shimmura, K. Hayakawa, K. Ichishima, Y. Tategaki, N. Nozaki and R. O. Tachibana, "Chick-computer interaction using sounds," 11th Int. Symp. Adapt. Motion Anim. Mach., 134–135 (2023).
- [3] Y. Perré, A.-M. Wauters and M.-A. Richard-Yris, "Influence of mothering on emotional and social reactivity of domestic pullets," *Appl. Anim. Behav. Sci.*, **75**, 133–146 (2002).
- [4] K. Dragomiretskiy and D. Zosso, "Variational mode decomposition," *IEEE Trans. Signal Process.*, **62**, 531–544 (2014).